

SUB-RIEMANNIAN GEODESIC EQUATIONS ON THE VIRASORO-BOTT GROUP

Alexander Vasil'ev

(joint work with Erlend Grong and Irina Markina)

University of Bergen, Norway

Geometry of PDEs and Integrability October 18th, 2013

A.Vasil'ev (Bergen)

Sub-Riemannian geodesics...

Geometry of PDEs 1 / 38

Morphing between Bush and Obama



A.Vasil'ev (Bergen)

Sub-Riemannian geodesics...

-Geometry of PDEs 2 / 38

э

Shape morphing



How does one compare a rabbit and a girl? How do we transform a rabbit to a girl?

< ロ > < 同 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ >

FACTORIZATION



A.Vasil'ev (Bergen)

Sub-Riemannian geodesics...

Geometry of PDEs 4 / 38

3

<ロ> (日) (日) (日) (日) (日)

COMPARING SHAPES

Hausdorff distance (1914)



- $d_H(X, Y) = \max\{\sup_{x \in X} \inf_{y \in Y} d(x, y), \sup_{y \in Y} \inf_{x \in X} d(x, y)\}.$
- First template and image are pre-processed via an edge detector (pattern recognition).
- Lack of structure morphing between shapes.

MOTION IN THE SPACE OF SHAPES

Deterministic or stochastic (D. Mumford, ICM 2002 plenary lecture)



- How do we tune shapes (forgetting shift, rotation, and scaling)?
- How do we compare shapes? (Hausdorff distance is not satisfactory!)
- We will find sub-Riemannian geodesic equations for morphing one shape to another on the Virasoro-Bott group as a space of shapes with the distribution provided by the Teichmüller space and curve.

イロト イポト イヨト イヨ

MOTION IN THE SPACE OF SHAPES

Deterministic or stochastic (D. Mumford, ICM 2002 plenary lecture)



- How do we tune shapes (forgetting shift, rotation, and scaling)?
- How do we compare shapes? (Hausdorff distance is not satisfactory!)
- We will find sub-Riemannian geodesic equations for morphing one shape to another on the Virasoro-Bott group as a space of shapes with the distribution provided by the Teichmüller space and curve.

A.Vasil'ev (Bergen)

Sub-Riemannian geodesics...



A.Vasil'ev (Bergen)

Sub-Riemannian geodesics...

Geometry of PDEs 7 / 38

Factorization:



• By \mathcal{F}_0 we denote the class of all conformal embeddings of the unit disk \mathbb{D} to \mathbb{C} normalized as $f(z) = z + c_2 z^2 + \ldots$, and C^{∞} -smooth on the boundary $S^1 = \partial \mathbb{D}$.

Factorization:



- $\gamma = f^{-1} \circ g|_{S^1} \in \text{Diff } S^1/\text{Rot}$ 'fingerprints';
- $f \in \mathcal{F}_0 \leftrightarrows \gamma \in \text{Diff } S^1/\text{Rot};$
- Kirillov manifold= smooth Teichmüller curve.

▲ 同 ▶ → 三 ▶

Factorization:



- $\gamma = f^{-1} \circ g|_{S^1} \in \text{Diff } S^1/\text{Rot}$ 'fingerprints';
- $f \in \mathcal{F}_0 \leftrightarrows \gamma \in \text{Diff } S^1/\text{Rot};$
- Kirillov manifold= smooth Teichmüller curve.

Factorization:



- $\gamma = f^{-1} \circ g|_{S^1} \in \text{Diff } S^1/\text{Rot}$ 'fingerprints';
- $f \in \mathcal{F}_0 \leftrightarrows \gamma \in \text{Diff } S^1/\text{Rot};$
- Kirillov manifold= smooth Teichmüller curve.

Factorization:



• By \mathcal{G}_0 we denote the class of all conformal embeddings of the exterior of the unit disk \mathbb{D}^- to $\hat{\mathbb{C}}$ with the hydrodynamics normalisation normalized as $g(z) = z + \frac{a_{-1}}{z} + \dots$, and C^{∞} -smooth on the boundary $S^1 = \partial \mathbb{D}$.

10 / 38

Factorization:



Factorization:



Witt algebra

- Vect S^1 Lie algebra of smooth vector fiels on S^1 ;
- It can be identified with the Lie algebra $\operatorname{diff} S^1$;
- Lie bracket $[\varphi_1(\theta)\partial_{\theta}, \varphi_2(\theta)\partial_{\theta}] = (\varphi'_1\varphi_2 \varphi'_2\varphi_1)\partial_{\theta};$
- If $\{-ie^{ik\theta}\}_{k\in\mathbb{Z}}$ is a complex Fourier basis, then

$$[-ie^{im\theta}\partial_{\theta}, -ie^{in\theta}\partial_{\theta}] = -i(n-m)e^{i(n+m)\theta}\partial_{\theta};$$

or

$$L_k = -ie^{im\theta}\partial_{\theta} \Longrightarrow [L_m, L_n] = (n-m)L_{n+m}$$
- Witt relation.

Witt algebra

- Vect S^1 Lie algebra of smooth vector fiels on S^1 ;
- It can be identified with the Lie algebra $\operatorname{diff} S^1$;
- Lie bracket $[\varphi_1(\theta)\partial_{\theta}, \varphi_2(\theta)\partial_{\theta}] = (\varphi'_1\varphi_2 \varphi'_2\varphi_1)\partial_{\theta};$
- If $\{-ie^{ik\theta}\}_{k\in\mathbb{Z}}$ is a complex Fourier basis, then

$$[-ie^{im\theta}\partial_{\theta}, -ie^{in\theta}\partial_{\theta}] = -i(n-m)e^{i(n+m)\theta}\partial_{\theta};$$

or $L_k = -ie^{im\theta}\partial_{\theta} \Longrightarrow [L_m, L_n] = (n - m)L_{n+m}$ - Witt relation.

Virasoro algebra

• $\mathfrak{vir} = \operatorname{Vect} S^1 \oplus \mathbb{R}$:

•
$$(\varphi, c) \in \mathfrak{vir} \Rightarrow [(\varphi_1, c_1), (\varphi_2, c_2)]_{\mathfrak{vir}} = ([\varphi_1, \varphi_2], \frac{c}{12}\omega_{\mu\nu}(\varphi_1, \varphi_2)),$$

• Gelfand-Fuchs cosycle is unique non-trivial:

$$\omega_{\mu
u}(arphi_1,arphi_2) = rac{1}{2\pi} \int_0^{2\pi} \left(\mu arphi_1 arphi_2' +
u arphi_1' arphi_2''
ight) d heta;$$

•
$$\omega_{\mu\nu}(L_{-n},L_n)=n(\mu+\nu n^2).$$

• Virasoro commutation relations:

$$[L_m, L_n]_{\operatorname{vir}} = (n-m)L_{n+m} + \frac{c}{12}n(\mu+\nu n^2)\delta_{n,-m}.$$

• c- central charge.

A.Vasil'ev (Bergen)

Sub-Riemannian geodesics...

Geometry of PDEs 13 / 38

Virasoro-Bott group

- Vir= Diff $S^1 \times \mathbb{R}$:
- $(\phi, a) \in \text{Vir} \Rightarrow$ $(\phi_1, a_1) \circ (\phi_2, a_2) = ((\phi_1 \circ \phi_2), a_1 + a_2 + \frac{c}{12}\Omega_{\mu\nu}(\phi_1, \phi_2));$ (here we use the covering space for Diff S^1)
- Thurston-Bott cosicle:

$$\Omega_{\mu\nu}(\phi_1,\phi_2) = \mu A(\phi_1,\phi_2) + \nu B(\phi_1,\phi_2);$$

• Extensions are non-trivial if and only if $\nu \neq 0$.

COADJOINT REPRESENTATION

- We will work with Diff S^1 and Virasoro-Bott group Vir=Diff $S^1 \oplus \mathbb{R}$;
- Classification of orbits in the coadjoint representation of Vir;
- Diff S¹/Möb and Diff S¹/Rot carry the structure of infinite-dimensional, homogeneous, complex analytic Kählerian manifolds (*after complexification*).
- Diff S¹/Möb is a smooth approximation of the universal Teichmüller space T;
- Diff S¹/Rot is a smooth approximation of the universal Teichmüller curve T
 = complex line bundle over T;
- Fibration $\pi \colon \hat{T} \to T$ with typical fiber $\mathrm{M\ddot{o}b}/S^1 \simeq \mathbb{D}^- = \{|z| > 1\}.$

COADJOINT REPRESENTATION

- We will work with Diff S^1 and Virasoro-Bott group Vir=Diff $S^1 \oplus \mathbb{R}$;
- Classification of orbits in the coadjoint representation of Vir;
- Diff S¹/Möb and Diff S¹/Rot carry the structure of infinite-dimensional, homogeneous, complex analytic Kählerian manifolds (*after complexification*).
- Diff S¹/Möb is a smooth approximation of the universal Teichmüller space T;
- Diff S¹/Rot is a smooth approximation of the universal Teichmüller curve T̂ = complex line bundle over T;

• Fibration $\pi \colon \hat{T} \to T$ with typical fiber $\mathrm{M\ddot{o}b}/S^1 \simeq \mathbb{D}^- = \{|z| > 1\}.$

< 日 > (同 > (三 > (三 >)))

COADJOINT REPRESENTATION

- We will work with Diff S^1 and Virasoro-Bott group Vir=Diff $S^1 \oplus \mathbb{R}$;
- Classification of orbits in the coadjoint representation of Vir;
- Diff S¹/Möb and Diff S¹/Rot carry the structure of infinite-dimensional, homogeneous, complex analytic Kählerian manifolds (*after complexification*).
- Diff S¹/Möb is a smooth approximation of the universal Teichmüller space T;
- Diff S¹/Rot is a smooth approximation of the universal Teichmüller curve T̂ = complex line bundle over T;
- Fibration $\pi: \hat{T} \to T$ with typical fiber $\mathrm{M\ddot{o}b}/S^1 \simeq \mathbb{D}^- = \{|z| > 1\}.$

(日)

- Diff S¹ is a Lie-Fréchet group;
- $\hat{T} = \text{Diff } S^1/\text{Rot}$ and $T = \text{Diff } S^1/\text{M\"ob}$ are Fréchet homogeneous manifolds.
- Diff S^1 acts on \hat{T} and T;
- \hat{T} is a base space for the principal bundle Rot \longrightarrow Diff $S^1 \xrightarrow{\pi_0} \hat{T}$;
- T is a base space for the principal bundle $\operatorname{M\ddot{o}b}\longrightarrow\operatorname{Diff} S^1 \xrightarrow{\pi_1} T$.

Analogously, for Diff $S^1 \oplus \mathbb{R}$.

- Diff S¹ is a Lie-Fréchet group;
- $\hat{T} = \text{Diff } S^1/\text{Rot}$ and $T = \text{Diff } S^1/\text{M\"ob}$ are Fréchet homogeneous manifolds.
- Diff S^1 acts on \hat{T} and T;
- \hat{T} is a base space for the principal bundle Rot \longrightarrow Diff $S^1 \xrightarrow{\pi_0} \hat{T}$;
- T is a base space for the principal bundle $\operatorname{M\ddot{o}b} \longrightarrow \operatorname{Diff} S^1 \xrightarrow{\pi_1} T$.

Analogously, for Diff $S^1 \oplus \mathbb{R}$.

LIE-FRÉCHET ALGEBRAS

The Lie algebra of Diff S¹ is the Witt algebra ∂iff ≃ Vect S¹;
Real-valued form

$$\eta_0(\mathbf{v}) = \frac{1}{2\pi} \int_0^{2\pi} \mathbf{v}(\theta) d\theta;$$

Complex-valued form

$$\eta_1(v) = \frac{1}{2\pi} \int_0^{2\pi} e^{-i\theta} v(\theta) d\theta.$$

v₀ = ker η₀ and v₁ = ker η₀ ∩ ker η₁;
Vect S¹ = v₀ ⊕ rot = v₁ ⊕ möb.

LIE-FRÉCHET ALGEBRAS

- The Lie algebra of Diff S^1 is the Witt algebra $\operatorname{diff} \simeq \operatorname{Vect} S^1$;
- Real-valued form

$$\eta_0(\mathbf{v}) = \frac{1}{2\pi} \int_0^{2\pi} \mathbf{v}(\theta) d\theta;$$

Complex-valued form

$$\eta_1(\mathbf{v}) = rac{1}{2\pi} \int_0^{2\pi} e^{-i\theta} \mathbf{v}(heta) d heta.$$

•
$$\mathfrak{v}_0 = \ker \eta_0$$
 and $\mathfrak{v}_1 = \ker \eta_0 \cap \ker \eta_1$;

• Vect $S^1 = v_0 \oplus \mathfrak{rot} = v_1 \oplus \mathfrak{m\"ob}$.

Image: A math a math

LIE-FRÉCHET ALGEBRAS

- The Lie algebra of Diff S^1 is the Witt algebra $\operatorname{diff} \simeq \operatorname{Vect} S^1$;
- Real-valued form

$$\eta_0(\mathbf{v}) = \frac{1}{2\pi} \int_0^{2\pi} \mathbf{v}(\theta) d\theta;$$

Complex-valued form

$$\eta_1(v) = rac{1}{2\pi} \int_0^{2\pi} e^{-i heta} v(heta) d heta.$$

- $v_0 = \ker \eta_0$ and $v_1 = \ker \eta_0 \cap \ker \eta_1$;
- Vect $S^1 = v_0 \oplus \mathfrak{rot} = v_1 \oplus \mathfrak{m\"ob}$.

- The Lie algebra of Vir is the Virasoro algebra $\mathfrak{vir}_{\mu\nu}^{c}$;
- Real-valued form is the same $\eta_0(v)$
- $\mathfrak{e} = (\ker \eta_0, 0)$ and $\mathfrak{k} = (a_0 \partial_{\theta}, b) = (\mathfrak{rot}, b);$
- Then $\mathfrak{vir}_{\mu\nu} = \mathfrak{e} \oplus \mathfrak{k}$.

< < p>< < p>

- 31

- $\mathcal{V}_0 = \text{left translations of } \mathfrak{v}_0 \text{ by Diff } S^1$;
- $\mathcal{V}_1 = \text{left translations of } \mathfrak{v}_1 \text{ by Diff } S^1$;
- $\mathcal{R} = \ker d\pi_0$, $\mathcal{M} = \ker d\pi_1$;
- TDiff $S^1 = \mathcal{V}_0 \oplus \mathcal{R} = \mathcal{V}_1 \oplus \mathcal{M};$
- Sub-bundles \mathcal{V}_0 and \mathcal{V}_1 are Ehresmann connections.

- 3

< 日 > < 同 > < 三 > < 三 > < 三 > < 三 > < 三 > < 三 > < 三 > < 二 > > < 二 > > < 二 > > < 二 > > < 二 > > < 二 > > < 二 > > < 二 > > < 二 > > < 二 > > < 二 > > < 二 > > < 二 > > < 二 > > < 二 > > < 二 > > < 二 > > < 二 > > < 二 > > < 二 > > < 二 > > < 二 > > < 二 > > < 二 > > < 二 > > < 二 > > < 二 > > < 二 > > < 二 > > < 二 > > < 二 > > < 二 > > > < 二 > > < 二 > > > < 二 > > < 二 > > < □ > > < □ > > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □

- $\mathcal{V}_0 = \text{left translations of } \mathfrak{v}_0 \text{ by Diff } S^1$;
- $\mathcal{V}_1 = \text{left translations of } \mathfrak{v}_1 \text{ by Diff } S^1$;
- $\mathcal{R} = \ker d\pi_0$, $\mathcal{M} = \ker d\pi_1$;
- $T \text{Diff } S^1 = \mathcal{V}_0 \oplus \mathcal{R} = \mathcal{V}_1 \oplus \mathcal{M};$
- Sub-bundles \mathcal{V}_0 and \mathcal{V}_1 are Ehresmann connections.

- $\mathcal{E} =$ left translations of \mathfrak{e} by Vir;
- $\mathcal{R} = \ker d\pi_0$;
- $T \operatorname{Vir} = \mathcal{E} \oplus (\mathcal{R} \times \mathbb{R});$

- 2

イロト イヨト イヨト

- $\langle \cdot, \cdot \rangle_{\mathfrak{diff}}$ is an inner product on $\mathfrak{diff};$
- $\langle \cdot, \cdot \rangle_{\mathfrak{vir}}$ its extension to \mathfrak{vir} .
- g is a Riemannian metric on TDiff S¹ obtained by left actions of Diff S¹ of ⟨·, ·⟩_{∂iff};
- $\hat{\mathbf{g}}$ is a Riemannian metric on TVir obtained by left actions of Vir of $\langle \cdot, \cdot \rangle_{\text{vir}}$;
- h_0 = restriction of g to \mathcal{V}_0 ;
- h_1 = restriction of g to \mathcal{V}_1 ;
- $\hat{\mathbf{h}}$ = restriction of $\hat{\mathbf{g}}$ to \mathcal{E}
- Manifolds (Diff S^1, \mathcal{V}_0, h_0), (Diff S^1, \mathcal{V}_1, h_1), and (Vir, \mathcal{E}, \hat{h}).

- $\langle \cdot, \cdot \rangle_{\mathfrak{diff}}$ is an inner product on \mathfrak{diff} ;
- $\langle \cdot, \cdot \rangle_{\mathfrak{vir}}$ its extension to \mathfrak{vir} .
- g is a Riemannian metric on TDiff S¹ obtained by left actions of Diff S¹ of ⟨·, ·⟩_{∂iff};
- \hat{g} is a Riemannian metric on *TVir* obtained by left actions of Vir of $\langle \cdot, \cdot \rangle_{vir}$;
- h_0 = restriction of g to \mathcal{V}_0 ;
- h_1 = restriction of g to \mathcal{V}_1 ;
- $\hat{\mathbf{h}}$ = restriction of $\hat{\mathbf{g}}$ to \mathcal{E}
- Manifolds (Diff $S^1, \mathcal{V}_0, \mathbf{h_0}$), (Diff $S^1, \mathcal{V}_1, \mathbf{h_1}$), and (Vir, $\mathcal{E}, \hat{\mathbf{h}}$).

- $\langle \cdot, \cdot \rangle_{\mathfrak{diff}}$ is an inner product on \mathfrak{diff} ;
- $\langle \cdot, \cdot \rangle_{\mathfrak{vir}}$ its extension to \mathfrak{vir} .
- g is a Riemannian metric on TDiff S¹ obtained by left actions of Diff S¹ of ⟨·, ·⟩_{∂iff};
- \hat{g} is a Riemannian metric on *TVir* obtained by left actions of Vir of $\langle \cdot, \cdot \rangle_{vir}$;
- h_0 = restriction of g to \mathcal{V}_0 ;
- h_1 = restriction of g to \mathcal{V}_1 ;
- $\hat{\mathbf{h}}$ = restriction of $\hat{\mathbf{g}}$ to \mathcal{E}
- Manifolds (Diff $S^1, \mathcal{V}_0, \mathbf{h_0}$), (Diff $S^1, \mathcal{V}_1, \mathbf{h_1}$), and (Vir, $\mathcal{E}, \hat{\mathbf{h}}$).

- \mathcal{V} -horizontal curves $\gamma(t)$ connecting two points a_0 and a_1 , $\gamma(0) = a_0$, $\gamma(1) = a_1$ on Diff S^1 ;
- Energy functional

$$E(\gamma) = rac{1}{2} \int_0^1 \mathbf{h}(\dot{\gamma},\dot{\gamma}) dt;$$

Critical values in the space of horizontal curves= geodesics;

Problem: ∞ -dimensional manifolds. Treatment: prof. Markina's talk:

- \mathcal{V} -horizontal curves $\gamma(t)$ connecting two points a_0 and a_1 , $\gamma(0) = a_0$, $\gamma(1) = a_1$ on Diff S^1 ;
- Energy functional

$$E(\gamma) = rac{1}{2} \int_0^1 \mathbf{h}(\dot{\gamma},\dot{\gamma}) dt;$$

Critical values in the space of horizontal curves= geodesics;

Problem: ∞ -dimensional manifolds. Treatment: prof. Markina's talk:



Sub-Riemannian geodesics...

TREATMENT

• Convenient calculus (most general notion of smoothness, smooth curves): A. Kriegl and P. W. Michor;

- Regular Lie groups: Omori, Maeda, Yoshioka (1980), Milnor (1984):
 - Lie group G modeled on a convienient vector space with the Lie algebra g;
 - ℓ_a is left multiplication by an element $a \in G$;
 - Left Maurer-Cartan form κ^{ℓ} is a g-valued one-form on G given by

$$\kappa^{\ell}(v) = d\ell_{a^{-1}}v, \qquad v \in T_aG;$$

- The left logarithmic derivative of γ is a smooth curve $u(t) = \kappa^{\ell}(\dot{\gamma}(t))$;
- G is regular if $\gamma \leftrightarrow u$ is one-to-one.

Our groups Diff S^1 and Vir=Diff $S^1 \oplus \mathbb{R}$ are regular.

< ロ > < 同 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ >

- Convenient calculus (most general notion of smoothness, smooth curves): A. Kriegl and P. W. Michor;
- Regular Lie groups: Omori, Maeda, Yoshioka (1980), Milnor (1984):
 - Lie group G modeled on a convienient vector space with the Lie algebra g;
 - ℓ_a is left multiplication by an element $a \in G$;
 - ▶ Left Maurer-Cartan form κ^{ℓ} is a g-valued one-form on G given by

$$\kappa^{\ell}(v) = d\ell_{a^{-1}}v, \qquad v \in T_aG;$$

- The left logarithmic derivative of γ is a smooth curve $u(t) = \kappa^{\ell}(\dot{\gamma}(t))$;
- G is regular if $\gamma \leftrightarrow u$ is one-to-one.

Our groups Diff S^1 and Vir=Diff $S^1 \oplus \mathbb{R}$ are regular.

LEFT LOGARITHMIC DERIVATIVE

• For $\gamma(t) \subset \text{Diff } S^1$ the left Maurer-Cartan form is

$$u(t) = \kappa^{\ell}(\dot{\gamma}(t)) = rac{\dot{\gamma}}{\gamma'};$$

• For $(\gamma(t), b(t)) \subset Vir$ the left Maurer-Cartan form is

$$\hat{u}(t) = \kappa^{\ell}(\dot{\gamma}(t), \dot{b}(t)) = \left(rac{\dot{\gamma}}{\gamma'}, \mathcal{C}(t)
ight),$$

where

$$C(t) = \dot{b}(t) - \frac{\mu}{4\pi} \int_0^{2\pi} u(t) d\theta + \frac{\mu}{4\pi} \int_0^{2\pi} u(t) d\gamma(t) + \frac{\nu}{4\pi} \int_0^{2\pi} u'(t) d\log \gamma'(t).$$

Sub-Riemannian geodesics...

- 3

25 / 38

EULER-ARNOLD EQUATIONS

- Assume G is a Lie group with the Lie algebra g, and ⟨·, ·⟩ is defined on g;
- $\operatorname{ad}_x : y \mapsto [x, y]$ exists for any $x \in \mathfrak{g}$;
- $\operatorname{ad}_{X}^{\top}$ to ad_{X} .

THEOREM (GRONG, MARKINA, A. V.)

Assume $\mathfrak{g} = \mathfrak{h} \oplus \mathfrak{h}^{\perp}$, where \mathfrak{h}^{\perp} is the orthogonal complement to \mathfrak{h} with respect to $\langle \cdot, \cdot \rangle$. If a horizontal curve γ is a geodesic, then it is either a semi-rigid curve or it is a normal geodesic. In the latter case it is a solution to the equations

$$u = \kappa^{\ell}(\dot{\gamma}), \qquad \dot{u} = \mathsf{pr}_{\mathfrak{h}} \operatorname{ad}_{u}^{\top}(u + \lambda), \quad \dot{\lambda} = \mathsf{pr}_{\mathfrak{h}^{\perp}} \operatorname{ad}_{u}^{\top}(u + \lambda),$$

for some curve λ in \mathfrak{h}^{\perp} .

Here $\mathsf{pr}_{\mathfrak{k}}:\,\mathfrak{g}\,\rightarrow\,\mathfrak{k}$ is the orthogonal projection with respect to $\langle\cdot,\,\cdot\,\rangle.$

< ロ > < 同 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ >

- Special case G has a subgroup K, $\mathfrak{g} = \mathfrak{h} \oplus \mathfrak{k}$, and $\mathfrak{h} = \mathfrak{k}^{\perp}$;
- Metric **g** is invariant under *K*;
- (for finite-dimensional K, equivalently, $\langle \cdot, \cdot \rangle$ is $ad(\mathfrak{k})$ -invariant).

THEOREM (GMV)

$$\dot{u} = \operatorname{pr}_{\mathfrak{h}} \operatorname{ad}_{u}^{\top}(u + \lambda)$$
, and $\lambda = constant$.

SOBOLEV METRIC

We work with Diff S^1 :

• On Vect₀ = ker η , $\eta_x = \frac{1}{2\pi} \int_0^{2\pi} x(\theta) d\theta$, $x \in \text{Vect } S^1 = \mathfrak{diff}$ define

$$\langle x,y \rangle_0^{lpha eta} := rac{1}{2\pi} \int_0^{2\pi} (lpha x(heta) y(heta) + eta x'(heta) y'(heta)) d heta = \langle x, L_{lpha eta} y
angle^{1,0},$$

$$L_{lphaeta}x = eta\partial_{ heta}^2 x - lpha x.$$

Extend $\langle x, y \rangle_0^{lphaeta}$ to $\langle x, y \rangle^{lphaeta}$ on Vect S^1 :

~

$$\langle x, y \rangle^{lpha eta} = \langle x - \eta_x, y - \eta_y \rangle_0^{lpha eta} + \eta_x \eta_y.$$

◆□▶ ◆□▶ ◆ □▶ ◆ □▶ ● □ ● ○ ○ ○

GEODESIC EQIATIONS

Principal bundle Rot \longrightarrow Diff $S^1 \xrightarrow{\pi_0} \hat{T} = \text{Diff } S^1/\text{Rot}.$

• The sub-Riemannian geodesic equation for $\gamma: [0, 1] \to \text{Diff } S^1$ with the base space $\text{Diff } S^1/\text{Rot}$ is

$$eta \dot{u}'' - lpha \dot{u} = eta(uu''' + 2u'u'') - 3lpha uu' - 2\lambda u', \quad u(t) =$$

Particular cases

- $\alpha = 1$, $\beta = 0 \implies$ Riemann equation $\dot{u} = 3uu' + 2\lambda u'$;
- $\alpha = 0$, $\beta = 1 \implies$ Hunter-Saxton equation $\dot{u}'' = uu''' + 2u'u'' 2\lambda u'$;
- $\alpha = 1$, $\beta = 1 \Longrightarrow$ Camassa-Holm equation

$$\dot{u}'' - \dot{u} = uu''' + 2u'u'' - 3uu' - 2\lambda u'.$$

We work with Vir:

Principal bundle $\operatorname{Rot} \times \mathbb{R} \longrightarrow \operatorname{Vir} \stackrel{\hat{\pi}_0}{\longrightarrow} \hat{T} = \operatorname{Diff} S^1/\operatorname{Rot}.$

• Extention of the Sobolev metric:

$$\langle (x,a_1), (y,a_2) \rangle_{\mu
u}^{lphaeta} = \langle x,y
angle^{lphaeta} + a_1a_2.$$

• Particular case $\alpha = 1$, $\beta = 0 \Longrightarrow KdV$:

$$\dot{u} = 3uu' + (2\lambda_1 - \lambda_2\mu)u' + \lambda_2\nu u'''.$$

($\lambda_1 = 0$, $\lambda_2 = 1$, $\mu = 0$, $\nu = 1$ - classical KdV)

3

< ロ > < 同 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < 回 > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ >

- \mathcal{A}_{0} the space of analytic functions in \mathbb{D} , F(0) = 0, which is C^{∞} -smooth on $\hat{\mathbb{D}} = \mathbb{D} \cup S^{1}$;
- A₀- is a complex Fréchet vector space with the topology defined by seminorms

$$||F||_m = \sup\{|F^{(m)}(z)| | z \in \hat{\mathbb{D}}\};$$

- $\mathcal{F}_0 \subset \mathcal{A}_0$ open subset;
- Diff $S^1/S^1 \simeq \mathcal{F}_0$.

- 3

・ロト ・伺 ト ・ヨト ・ヨト

Velling-Kirillov and Weil-Petersson metrics

• For any smooth curve f_t in \mathcal{F}_0 with $f_0 = id_{\mathbb{D}}$ we can write

$$f_t(z) = z + tzF(z) + o(t), \qquad F \in \mathcal{A}_0;$$

• Velling-Kirillov metric $\mathcal{F}_0 \subset \mathcal{A}_0$, $\mathcal{T}_{id_{\mathbb{D}}}\mathcal{F}_0 \simeq \mathcal{A}_0$;

$$\begin{split} \mathbf{b}_{\alpha\beta}\big|_{id_{\mathbb{D}}}(F_1,F_2) &= \frac{1}{\pi} \iint_{\mathbb{D}} \left(\alpha F_1' \overline{F}_2' + \beta (zF_1')' \overline{(zF_2')'} \right) d\sigma(z), \\ &= \sum_{n=1}^{\infty} (\alpha n + \beta n^3) a_n \overline{b}_n; \end{split}$$

$$F_1(z) = \sum_{n=1}^{\infty} a_n z^n, \ F_2(z) = \sum_{n=1}^{\infty} b_n z^n.$$

• $\alpha = 1$ and $\beta = 0 \Rightarrow$ Weil-Petersson metric;

A.Vasil'ev (Bergen)

Velling-Kirillov and Weil-Petersson metrics

• For any smooth curve f_t in \mathcal{F}_0 with $f_0 = id_{\mathbb{D}}$ we can write

$$f_t(z) = z + tzF(z) + o(t), \qquad F \in \mathcal{A}_0;$$

• Velling-Kirillov metric $\mathcal{F}_0 \subset \mathcal{A}_0$, $\mathcal{T}_{id_{\mathbb{D}}}\mathcal{F}_0 \simeq \mathcal{A}_0$;

$$\begin{split} \mathbf{b}_{\alpha\beta}\big|_{id_{\mathbb{D}}}(F_1,F_2) &= \frac{1}{\pi} \iint_{\mathbb{D}} \left(\alpha F_1' \overline{F}_2' + \beta (zF_1')' \overline{(zF_2')'} \right) d\sigma(z), \\ &= \sum_{n=1}^{\infty} (\alpha n + \beta n^3) \mathbf{a}_n \overline{\mathbf{b}}_n; \end{split}$$

$$F_1(z) = \sum_{n=1}^{\infty} a_n z^n, F_2(z) = \sum_{n=1}^{\infty} b_n z^n.$$

• $\alpha = 1$ and $\beta = 0 \Rightarrow$ Weil-Petersson metric;

- Principal bundle Rot \longrightarrow Diff $S^1 \xrightarrow{\pi_0} \hat{T}$;
- J is the Hilbert transform;
- $L_{\alpha\beta} = \beta \partial_{\theta}^2 \alpha$ (Hill operator);

THEOREM (GMV)

If γ is a normal geodesic in the Velling-Kirillov metric with the logarithmic derivative $u(t) = \kappa^{\ell}(\dot{\gamma}(t))$, then

$$L_{\alpha\beta}J\dot{u}' = uL_{\alpha\beta}Ju'' + 2u'L_{\alpha\beta}Ju' + 2\lambda u', \ \lambda \in \mathbb{R}.$$

For $(\alpha, \beta) = (1, 0)$, this is a special case of the modified Constantin-Lax-Majda (CLM) equation.

- Principal bundle Rot \longrightarrow Diff $S^1 \xrightarrow{\pi_0} \hat{T}$;
- J is the Hilbert transform;
- $L_{\alpha\beta} = \beta \partial_{\theta}^2 \alpha$ (Hill operator);

THEOREM (GMV)

If γ is a normal geodesic in the Velling-Kirillov metric with the logarithmic derivative $u(t) = \kappa^{\ell}(\dot{\gamma}(t))$, then

$$L_{\alpha\beta}J\dot{u}' = uL_{\alpha\beta}Ju'' + 2u'L_{\alpha\beta}Ju' + 2\lambda u', \ \lambda \in \mathbb{R}.$$

For $(\alpha, \beta) = (1, 0)$, this is a special case of the modified Constantin-Lax-Majda (CLM) equation.

- Principal bundle Rot \longrightarrow Diff $S^1 \xrightarrow{\pi_0} \hat{T}$;
- J is the Hilbert transform;
- $L_{\alpha\beta} = \beta \partial_{\theta}^2 \alpha$ (Hill operator);

THEOREM (GMV)

If γ is a normal geodesic in the Velling-Kirillov metric with the logarithmic derivative $u(t) = \kappa^{\ell}(\dot{\gamma}(t))$, then

$$L_{\alpha\beta}J\dot{u}' = uL_{\alpha\beta}Ju'' + 2u'L_{\alpha\beta}Ju' + 2\lambda u', \quad \lambda \in \mathbb{R}.$$

For $(\alpha, \beta) = (1, 0)$, this is a special case of the modified Constantin-Lax-Majda (CLM) equation.

- Principal bundle Rot \longrightarrow Diff $S^1 \xrightarrow{\pi_0} \hat{T}$;
- J is the Hilbert transform;
- $L_{\alpha\beta} = \beta \partial_{\theta}^2 \alpha$ (Hill operator);

THEOREM (GMV)

If γ is a normal geodesic in the Velling-Kirillov metric with the logarithmic derivative $u(t) = \kappa^{\ell}(\dot{\gamma}(t))$, then

$$L_{\alpha\beta}J\dot{u}' = uL_{\alpha\beta}Ju'' + 2u'L_{\alpha\beta}Ju' + 2\lambda u', \ \lambda \in \mathbb{R}.$$

For $(\alpha, \beta) = (1, 0)$, this is a special case of the modified Constantin-Lax-Majda (CLM) equation.

- * 得 * * き * * き * … き

• Principal bundle Möb \longrightarrow Diff $S^1 \xrightarrow{\pi_1} T$;

THEOREM (GMV)

If γ is a normal geodesic in the Weil-Petersson metric with the logarithmic derivative $u(t) = \kappa^{\ell}(\dot{\gamma}(t))$, then

$$L_{-1,1}J\dot{u}' + \dot{\lambda} = \mathsf{ad}_u^\top (L_{-1,1}u' + \lambda).$$

 λ in no longer constant and we must solve an additional equation.

DISCUSSION

The equation

$$L_{\alpha\beta}J\dot{u}' = uL_{\alpha\beta}Ju'' + 2u'L_{\alpha\beta}Ju' + 2\lambda u', \ \lambda \in \mathbb{R}$$

is equivalent to

 $\dot{v}''' + \dot{v}' = uv''' + uv'' + 2u'v'' + 2u'v' + 2\lambda u' + u\lambda' - 3i(\bar{w}c_2 - w\bar{c}_2e^{-i\theta}),$

where v = Ju, $\lambda = \lambda_0 + we^{i\theta} + \bar{w}e^{-i\theta}$, $\dot{w} = 3i\bar{w}c_2$, $c_2(t)$ is an arbitrary function $|c_2| < 2$. For example w = 0, $\lambda \equiv \lambda_0$

$$\dot{v}''' + \dot{v}' = uv''' + uv'' + 2u'v'' + 2u'v' + 2\lambda u'$$

A.Vasil'ev (Bergen)

Geometry of PDEs 35 / 38

< □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □ > < □

• No Chow-Rashevskiĭ theorem in general;

THEOREM (YURIĬ LEDYAEV, 2004)

If *M* is an infinite-dimensional manifold modelled on a Hilbert space, if \mathcal{V} is a bracket generating distribution, then for any pair of points $a_0, a_1 \in M$ there is a sequence of horizontal curves $\gamma_n \in C_{\mathcal{V}}(a_0.a_1)$, such that $\gamma_n(0) = a_0, \ \gamma_n(1) \to a_1$.

 Generalization of Ledyev's theorem to Fréchet manifolds (Irina Markina and Mahdi Salehani);

For both

 $\text{M\"ob}{\longrightarrow}\text{Diff}\ S^1 \xrightarrow{\pi_1} T$

and

$$\operatorname{Rot} \longrightarrow \operatorname{Diff} S^1 \xrightarrow{\pi_0} \hat{T}$$

we proved complete controllability (Erlend Grong, Irina Markina, and A.V.).

Děkuju mnohokrát



A.Vasil'ev (Bergen)

Sub-Riemannian geodesics...

Geometry of PDEs